МИНИСТЕРСТВО ПРОСВЕЩЕНИЯ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

Департамент Смоленской области по образованию и науке

Комитет по образованию МО "Дорогобужский район"

Смоленской области

МБОУ Алексинская СОШ

PACCMOTPEHO

на педагогическом совете

Протокол №1 «31» 08 2023 г. OT

УТВЕРЖДЕНО

Директор

Туриленкова Д.Н. Приказ № 152/01-04 от

7«31» 08 2023 г.

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа научно-технической направленности «Робототехника». «Точка роста»

Возраст обучающихся: 11 – 13 лет

Срок реализации: 1 год

Составитель: учитель физики Новиков Игорь Анатольевич

Пояснительная записка

Дополнительная общеобразовательная общеразвивающая программа «Робототехника» (далее программа) относится к программам научнотехнической направленности и предназначена для формирования функциональной естественнонаучной и технологической грамотности. Программа разработана и утверждена в 2023 году.

Актуальность программы состоит в том, что она:

- соответствует требованиям ФГОС в отношении системнодеятельностного подхода к организации учебной деятельности с учетом индивидуальных возрастных, психологических и физиологических особенностей обучающихся и достижению целей образования через овладение обучающимися универсальными учебными действиями;
- реализуется в рамках федерального проекта «Успех каждого ребенка» национального проекта «Образование»; соответствует его основной цели: «Формирование эффективной системы выявления, поддержки и развития способностей и талантов у детей и молодежи, основанной на принципах справедливости, всеобщности и направленной на самоопределение и профессиональную ориентацию всех обучающихся»;
- реализуется в рамках федерального проекта «Современная школа» национального проекта «Образование» на базе Центра образования естественнонаучной и технологической направленностей «Точка роста» при МБОУ Алексинская СОШ Дорогобужского района Смоленской области.

Педагогическая целесообразность программы заключается в том, что программа направлена на создание условий для повышения технических навыков, расширения кругозора и интеллектуального роста школьников.

В современном мире школьнику необходимо умение оперативно и качественно работать с информацией, грамотно и доступно излагать свои мысли, привлекая для этого современные средства и методы. В наше время все более актуальным становится представление своих ученических проектов в виде компьютерных презентаций.

Робототехника — прикладная наука, занимающаяся разработкой автоматизированных технических систем. Робототехника опирается на такие дисциплины, как электроника, механика, программирование. Основывается на проектировании и конструировании инновационных интеллектуальных механизмов. В процессе проектирования используются образовательные конструкторы, которые управляются при помощи программы, в соответствии с которой используется специальный язык программирования.

Робототехника — один из самых интересных и познавательных способов углубления знаний по информатике, в частности, по разделу программирования. Во время занятий ученики научатся проектировать, конструировать и программировать роботов, а также творчески, креативно подходить к решению поставленных задач, работать в команде. Визуальная программная среда позволит легко и эффективно изучить алгоритмизацию и программирование.

Дополнительным преимуществом изучения робототехники является возможность школьников участвовать в олимпиадах по робототехнике, а также, принимать участие в региональных, всероссийских и международных конкурсах по программированию, конструированию и т.д.

Отличительная особенность программы — **использование специального оборудования (роботы-конструкторы),** которое позволит создавать творческие проекты для решения практических задач.

Адресат программы: обучающиеся 5, 6, классов (11 – 13 лет), мотивированные изучать программирование и конструирование. Формируется группа 8-10 человек.

Объем программы 34 часа.

Формы организации образовательного процесса. Форма обучения — очная, образовательный процесс осуществляется очно и координируется педагогом. В рамках образовательной программы предусматриваются индивидуальные и групповые задания для осуществления сетевого взаимодействия и обмена творческими идеями.

Виды занятий по программе: лекция, практикум, творческий проект, конкурс, выставка, самостоятельная работа.

Срок освоения программы – 1 учебный год.

Режим занятий. Количество занятий в неделю — 1 час. Продолжительность каждого занятия — 45 минут с обязательным перерывом 5 минут.

Цель программы: формирование и развитие функциональной естественнонаучной и технологической грамотности обучающихся.

Задачи программы

Обучающие:

- ознакомить с правилами безопасной работы с инструментами необходимыми при конструировании робототехнических средств.
- -дать первоначальные знания по устройству робототехнических устройств;

- научить основным приемам сборки и программирования робототехнических средств;
- сформировать общенаучные и технологические навыки конструирования и проектирования;

Воспитывающие:

- формировать творческое и креативное мышление для решения поставленных задач;
 - формировать умение работать в команде;
- обучить навыкам делегирования и распределения обязанностей для работы в команде.

Развивающие:

- развивать творческую инициативу и самостоятельность;
- развивать психофизиологические качества учеников: память, внимание, способность логически мыслить, анализировать, концентрировать внимание на главном.

Предполагаемые результаты программы

В процессе освоения программы «Робототехника» планируется достижение обучающимися результатов личностного, предметного и метапредметного характера.

Предметные результаты:

- ознакомление с методологией научного познания в сфере программирования и конструирования;
- применение полученных знаний и компетенций на практике в процессе решения образовательных задач и выполнения творческих проектов.

Личностные результаты:

- способность обучающихся к самоконтролю и саморазвитию;
- способность осознанно выбирать и строить дальнейшую траекторию образования на базе ориентировки в мире профессий и профессиональных предпочтений, с учетом устойчивых познавательных интересов;
- сформированность целостного мировоззрения, соответствующего современному уровню развития науки и общественной практики, учитывающего социальное, культурное, языковое, духовное многообразие современного мира.

Метапредметные результаты.

Обучающиеся научатся

- анализировать существующие и планировать будущие образовательные результаты;

- ставить цель и формулировать задачи собственной образовательной деятельности с учетом выявленных затруднений и существующих возможностей;
- определять целевые ориентиры, формулировать адекватные им задачи и предлагать действия, указывая и обосновывая логическую последовательность шагов.

Условия реализации

Для организации занятий используется материальная и учебная база МБОУ Алексинская СОШ Дорогобужского района Смоленской области.

Материально-технические: учебные помещения, оснащенные необходимым учебным инвентарем.

Техническое оборудование: персональные компьютеры, мобильные компьютеры (ноутбуки), вся необходимая гарнитура; конструкторы для блочного программирования с комплектом датчиков, набор для изучения многокомплектных робототехнических систем и манипуляционных роботов, набор по робототехнике.

Информационно обеспечение: для реализации программы применяются: аудио-, видео-, фотоматериалы, интернет-источники, специальная и учебная литература.

Формы аттестации/контроля для определения результативности освоения программы

В процессе изучения модулей проводится мониторинг уровня освоения обучающимися образовательной программы по робототехнике.

Мониторинг осуществляется в три этапа: входной, текущий, итоговый контроль.

Входной контроль осуществляется при помощи тестирования с целью выявления уровня подготовки школьников в сфере программирования, уровня базовых знаний по информатике.

Текущий контроль проводится в конце изучения каждого модуля. Контроль проводится в виде самостоятельной или контрольной работы для определения степени освоения изучаемого материала.

Итоговый контроль представляет собой творческий проект, который поможет школьникам продемонстрировать навыки и умения, приобретенные за весь период изучения робототехники.

Учебный план

Содержание	Количество часов			Формы аттестации и	
	теория	практика	всего	контроля	
Модуль 1. Роботы					
Роль инженерии в современном	1	1	2	Интерактивная беседа	

и с п				
мире. Что такое робот. Понятие				/интерактивный опрос,
термина «робот». Робот-андроид.				творческий проект
Применение роботов. Управление				«Роботы»
роботом. Первые российские				
роботы, краткая характеристика				
роботов. Важные характеристики				
робота. Техника безопасности при				
конструировании и				
моделировании.	<u> </u> пупь 2 Ро	<u> </u> обототехник	<u> </u> •a	
Робототехника и еѐ законы.	2 2	6	8	Интерактивная беседа
Понятие «робототехника». Три	2	0		/интерактивный опрос,
закона (правила) робототехники,				творческий проект
их смысл. Современная				«Робототехника»
робототехника. Производство и				(a coolercimina)
использование роботов.				
Образовательный комплект				
«Конструктор				
программируемых моделей				
инженерных систем». Описание				
конструктора, его основные				
части, назначение основных				
частей. Соединения частей				
конструктора. Техника				
безопасности при				
конструировании и				
моделировании.				
·		мирование	1	<u> </u>
Передовые направления в	2	6	8	
робототехнике. Основные				
области и направления				
использования роботов в				
современном обществе.				
Программирование. Программа				
для управления роботом. Язык				
программирования.				
Программируемый контроллер				
образовательного комплекта				
«Конструктор программируемых				
моделей инженерных систем».				
Как выполнять несколько дел				
одновременно. Как робот				
выполняет несколько команд				
одновременно. Что такое задача				
для робота и как они				
выполняются. Что такое				
параллельные задачи. Сколько				

задач может решать робот					
одновременно. Как одна					
выполняемая задача может					
мешать другой.					
Модуль 4. Прикладная робототехника					
Светодиод. Создание программы	3	12	16	Интерактивный опрос.	
мигания светодиода с заданной	3	12	10	Презентация	
периодичностью. Пьезодинамик.				(выставка) творческих	
Создание программы по				проектов	
управлению звучанием				mpoentob	
пьезодинамика. Светодиодная					
сборка. Создание программы по					
управлению свечением					
светодиодной сборки.					
Синтезатор. Создание программы					
по управлению тональностью					
звучания пьезопищалки с					
помощью кнопок. Термометр.					
Создание программы по контролю					
температуры. Шаговый					
двигатель. Создание программы					
по управлению шаговым					
двигателем. Мобильная					
платформа. Программирование					
мобильных платформ. Реализация					
алгоритма движения мобильной					
платформы, объезжающей					
препятствия с помощью					
ультразвукового датчика					
расстояния. Техника безопасности					
при конструировании и					
моделировании.					
Проектная деятельность, выс				обототехнике 1 ч	
Итого	8	25	34		

Содержание учебного плана

Модуль 1. Роботы. Роль инженерии в современном мире. Что такое робот. Понятие термина «робот». Робот-андроид. Применение роботов. Управление роботом. Первые российские роботы, краткая характеристика роботов. Важные характеристики робота. Техника безопасности при конструировании и моделировании.

Модуль 2. Робототехника. *Робототехника и еè законы.* Понятие «робототехника». Три закона (правила) робототехники, их смысл. Современная робототехника. Производство и использование роботов. *Образовательный комплект «Конструктор программируемых моделей*

инженерных систем». Описание конструктора, его основные части, назначение основных частей. Соединения частей конструктора. Техника безопасности при конструировании и моделировании.

Программирование роботов. Передовые **3.** направления робототехнике. Основные области и направления использования роботов в современном обществе. Программирование. Программа для управления роботом. Язык программирования. Программируемый контроллер образовательного комплекта «Конструктор программируемых инженерных систем». Как выполнять несколько дел одновременно. Как робот выполняет несколько команд одновременно. Что такое задача для робота и как они выполняются. Что такое параллельные задачи. Сколько задач может решать робот одновременно. Как одна выполняемая задача может мешать другой.

Модуль 4. Прикладная робототехника. Светодиод. Создание программы мигания светодиода с заданной периодичностью. Пьезодинамик. Создание программы по управлению звучанием пьезодинамика. Светодиодная сборка. Создание программы по управлению свечением светодиодной сборки. Синтезатор. Создание программы по управлению тональностью звучания пьезопищалки с помощью кнопок. Термометр. Создание программы по контролю температуры. Шаговый двигатель. Создание программы по управлению Мобильная шаговым двигателем. платформа. Программирование мобильных платформ. Реализация алгоритма движения объезжающей мобильной платформы, препятствия помощью Техника безопасности ультразвукового датчика расстояния. при конструировании и моделировании.

Проектная деятельность по моделированию и конструированию, выставка творческих работ по робототехнике.

Календарный учебный график

Номер	Тема занятия	Форма	Форма контроля		
занятия		занятия			
	Модуль 1. Роботы				
1	Роль инженерии в современном мире. Что	Беседа,	Интерактивный		
	такое робот. Понятие термина «робот».	практикум	опрос		
	Робот-андроид. Применение роботов.				
	Управление роботом.				
2	Первые российские роботы, краткая	Беседа,	Интерактивный		
	характеристика роботов. Важные	практикум	опрос.		
	характеристики робота. Техника		Творческий		
	безопасности при конструировании и		проект «Роботы»		
	моделировании.				
	«Роботы». Роль инженерии в современном	Консультация	Творческий		
	мире		проект «Роботы»		

Модуль 2. Робототехника						
3	Робототехника и еè законы. Понятие	Беседа,	Интерактивный			
	«робототехника». Три закона (правила)	практикум	опрос.			
	робототехники, их смысл. Техника					
	безопасности при конструировании и					
	моделировании.					
4	Современная робототехника. Производство	Беседа,	Интерактивный			
	и использование роботов.	практикум	опрос.			
5	Образовательный комплект «Конструктор	Беседа,	Интерактивный			
	программируемых моделей инженерных	практикум	опрос.			
	систем». Описание конструктора.					
6	Образовательный комплект «Конструктор	Беседа,	Интерактивный			
	программируемых моделей инженерных	практикум	опрос.			
	систем». Описание конструктора, его					
	основные части, назначение основных					
	частей.					
7-8	Образовательный комплект «Конструктор	Беседа,	Интерактивный			
	программируемых моделей инженерных	практикум	опрос.			
	систем». Соединения частей конструктора.					
9	Образовательный комплект «Конструктор	Беседа,	Интерактивный			
	программируемых моделей инженерных	практикум	опрос.			
	систем». Соединения частей конструктора.					
10	«Робототехника». Современная	Консультация	ТΠ			
	робототехника.		«Современная			
			робототехника»			
	Модуль 3. Программировани	1	Г			
11	Передовые направления в	Беседа,	Интерактивный			
	робототехнике. Основные области и	практикум	опрос			
	направления использования роботов в					
	современном обществе.					
12	Программирование. Программа для	Беседа,	Интерактивный			
10	управления роботом.	практикум	опрос			
13	Программирование. Программа для	Беседа,	Интерактивный			
	управления роботом. Язык	практикум	опрос.			
1.4	программирования.	Г	11 0			
14	Программирование. Программа для	Беседа,	Интерактивный			
	управления роботом. Язык	практикум	опрос.			
1.5	программирования.	Г	II			
15	Программируемый контроллер	Беседа,	Интерактивный			
	образовательного комплекта «Конструктор	практикум	опрос.			
	программируемых моделей инженерных					
16	CUCTEM».	Госожа	II			
16	Как выполнять несколько дел	Беседа,	Интерактивный			
	одновременно. Как робот выполняет	практикум	опрос.			
17	несколько команд одновременно.	Газат	Mymor average			
17	Что такое задача для робота и как они	Беседа,	Интерактивный			
	выполняются. Что такое параллельные	практикум	опрос.			
10	Задачи.	Газат-	Idyman average			
18	Сколько задач может решать робот	Беседа,	Интерактивный			
	одновременно. Как одна выполняемая	практикум	опрос.			
	задача может мешать другой.					

	«Программирование роботов». Основные области и направления использования роботов в современном обществе.	Консультация	ТП «Основные области и направления использования роботов в современном обществе»
	Модуль 4. Прикладная робот		
19	Светодиод. Создание программы мигания светодиода с заданной периодичностью. Техника безопасности при конструировании и моделировании	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
20	Пьезодинамик. Создание программы по управлению звучанием пьезодинамика. Техника безопасности при конструировании и моделировании	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
21	Светодиодная сборка. Создание программы по управлению свечением светодиодной сборки. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
22-23	Синтезатор. Создание программы по управлению тональностью звучания пьезопищалки с помощью кнопок. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
24	Термометр. Создание программы по контролю температуры. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
25-26	Шаговый двигатель . Создание программы по управлению шаговым двигателем. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
27	Мобильная платформа. Программирование мобильных платформ. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
28	Мобильная платформа. Программирование мобильных платформ. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
29	Мобильная платформа. Реализация алгоритма движения мобильной платформы, объезжающей препятствия с помощью ультразвукового датчика расстояния. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
30	Мобильнаяплатформа.Реализацияалгоритмадвижениямобильнойплатформы,объезжающей препятствия спомощьюультразвуковогодатчика	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей

	расстояния. Техника безопасности при конструировании и моделировании.		
31-32	Мобильная платформа. Реализация алгоритма движения мобильной платформы, объезжающей препятствия с помощью ультразвукового датчика расстояния. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
33	Мобильная платформа. Программирование мобильных платформ. Реализация алгоритма движения мобильной платформы, объезжающей препятствия с помощью ультразвукового датчика расстояния. Техника безопасности при конструировании и моделировании.	Беседа, практикум	Интерактивный опрос. Выставка моделей
34	Выставка творческих работ по робототехнике	Презентация	Творческий проект

Методическое обеспечение программы

Перечень

методических и дидактических материалов, информационных ресурсов сети «Интернет», контрольно-измерительных материалов,

необходимых для реализации программы

1. Живой журнал LiveJournal - справочно-навигационный сервис.

Статья ««Школа» Лего-роботов» / / Автор: Александр Попов.

[Электронный ресурс] — Режим доступа: свободный.

http://russos.livejournal.com/817254.html, — Загл. с экрана

- 2. Каталог сайтов по робототехнике полезный, качественный и наиболее полный сборник информации о робототехнике. [Электронный ресурс] Режим доступа: , свободный http://robotics.ru/. Загл. с экрана.
- 3. Комарова Л. Г. «Строим из LEGO» (моделирование логических отношений и объектов реального мира средствами конструктора LEGO). М.; «ЛИНКА ПРЕСС», 2001.
- 4. В.А.Козлова, Робототехника в образовании [электронный ресурс]//http://lego.rkc-74.ru/index.php/2009-04-03-08-35-17, Пермь, 2011 г.

- 5. Lego Educational «Первые механизмы: книга для учителя». Институт новых технологий. 2009656RM.
- 6. ПервоРобот LEGO® WeDoTM книга для учителя [Электронный ресурс].
- 7. С.А.Филиппов Робототехника для детей и родителей под редакцией д-ра техн.наук, проф.А.Л.Фрадкова, С.-П., «НАУКА», 2011.